



دستگاه

رویہ نگار

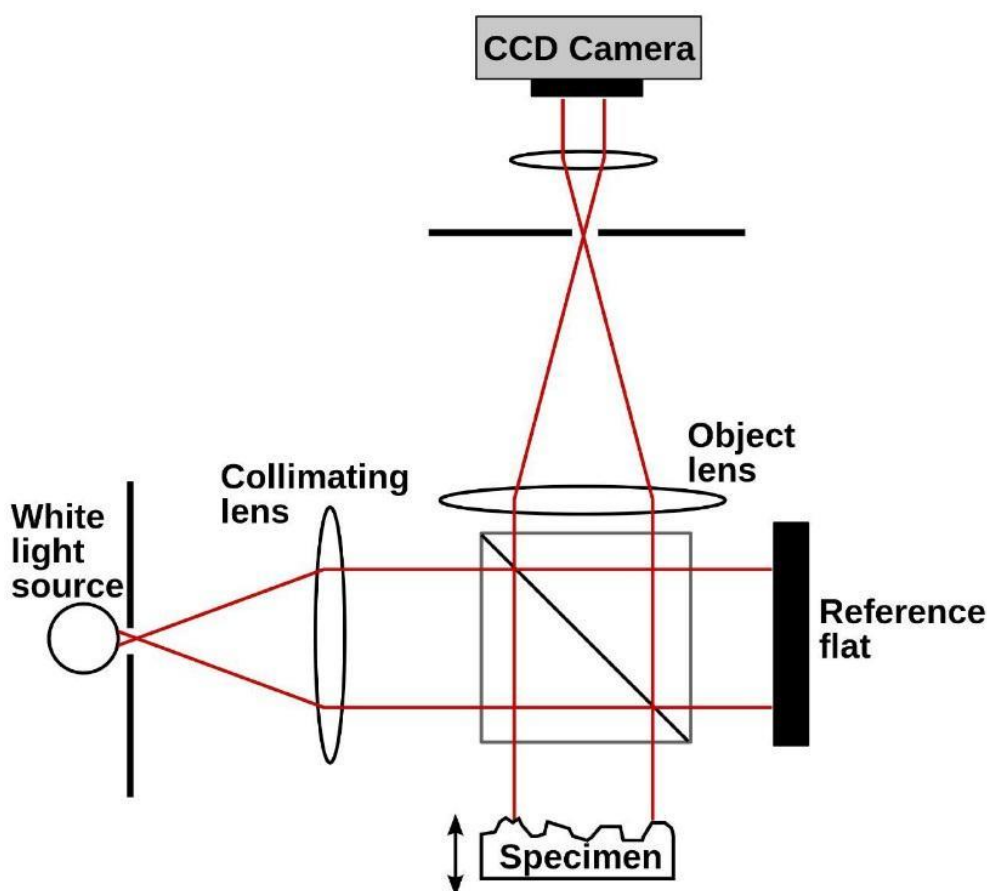
اپتیکی سطحی

(تداخل سنجی نور سفید)

MOA-ZA

دستگاه رویه‌نگار اپتیکی سطحی

این دستگاه با استفاده از تکنولوژی تداخل‌سنجی نور سفید به بررسی رویه اجسام می‌پردازد .
به این صورت که با ترکیب منبع نور سفید ، سیستم اپتیکی و سنسور CCD فاصله شیء ای تا اجسام مشخص می‌شود .

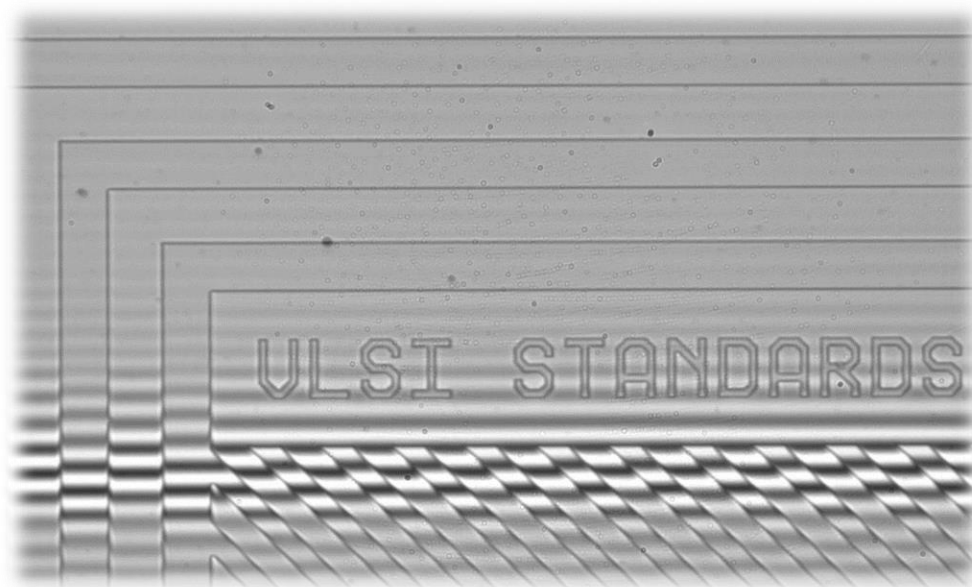


بازه اندازه‌گیری این روش از مرتبه نانومتر تا میلی‌متر است . دقت اندازه‌گیری در این روش وابسته به همدوسی منبع نور ، دقت و تکرارپذیری استیج عمودی ، مقاومت در برابر لرزش ، بازتاب‌پذیری و زبری سطح نمونه و خطای سنسور CCD است . با در نظر گرفتن تمامی این فاکتورها دستگاه MOA-ZA دارای دقت ۵ نانومتر در راستای Z و دقت ۰.۱ میکرومتر در راستای X و Y است .

پنجره اسکن ۱،۴۴ در ۱،۰۷۲ میلی‌متر و کورس ارتفاعی ۸ میلی‌متر می‌باشد .

نمونه مورد بررسی بر روی نگهدارنده در راستای عمودی حرکت می‌نماید و سنسور پس از هر حرکت یک تصویر از نمونه ثبت می‌کند .

طرح تداخلی ایجاد شده بر اثر اختلاف راه در پستی بلندی‌های نمونه دچار شکست می‌گردد . تعدادی از شکست‌های مورد اشاره در شکل قابل مشاهده است .



از تحلیل این تصاویر توسط نرم‌افزار می‌توان پروفایل سطح را به دست آورد .

کار با نرم افزار interferometer :

برای استفاده از دستگاه interferometer نیاز به نرم افزارهای:

1. R-studio

2. R-4.0.4-win

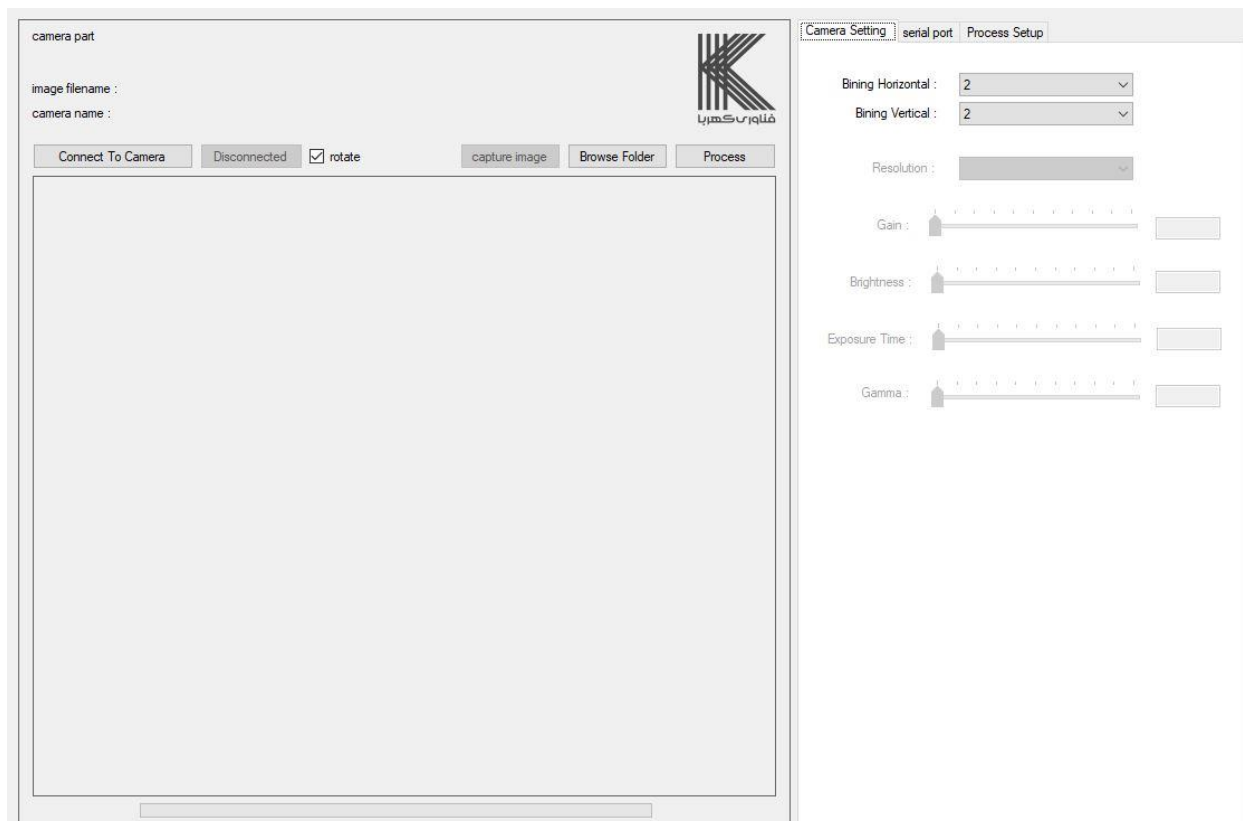
3. AG-UC2- UCB2.0.1

4. Pylon

5. interferometer.exe

6. Gwyddion

پس از نصب نرم‌افزارهای بالا روی interferometer.exe کلیک کرده و صفحه نمایشی به صورت شکل زیر بالا می‌آید.



* **camera setting** : مربوط به تنظیمات دوربین می باشد .

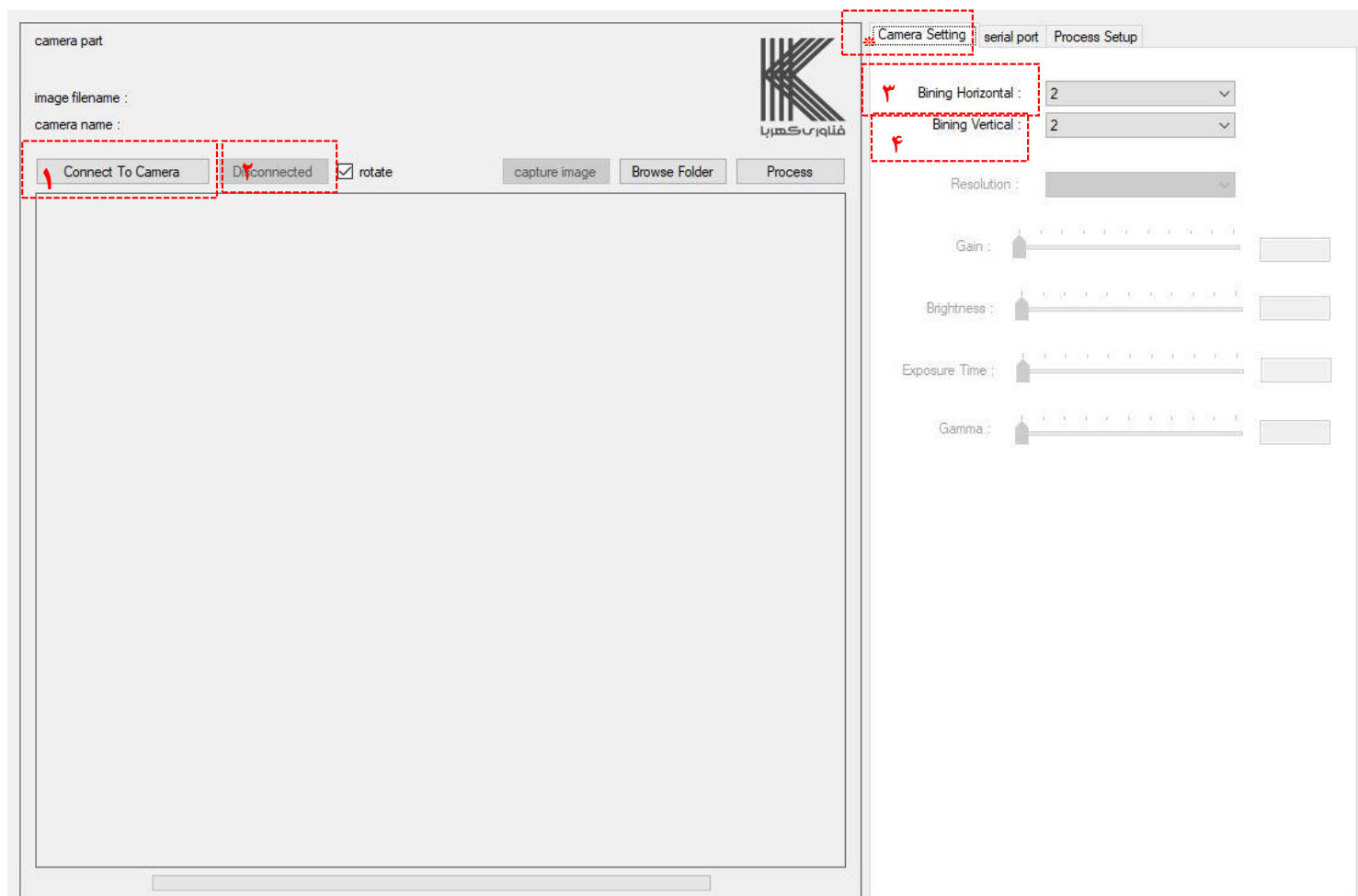
۱. **Connect to camera** : با کلیک کردن این قسمت دوربین دستگاه به کامپیوتر وصل می‌شود .

۲. **Disconnect** : این قسمت مربوط به قطع کردن دوربین می‌باشد.

۳. **Bining Horizontal** : دارای دو گزینه ۱ و ۲ می‌باشد و ۱ به معنای این است که تمام پیکسل‌های عکس انتخاب می‌شوند و ۲ یعنی این که هر دو پیکسل عکس را در یک پیکسل قرار دهد.

۴. **Bining vertical** : این قسمت مشابه قسمت **bininig Horizontal** می‌باشد فقط تفاوت آن‌ها در پیکسل‌های موازی و عمودی عکس می‌باشد.

قسمت دوم نرم افزار شامل تنظیمات گام پیزو و پیدا کردن فریزها می‌باشد.



**** serial port :** تنظیمات پیزو را می‌توان در این قسمت انجام داد.

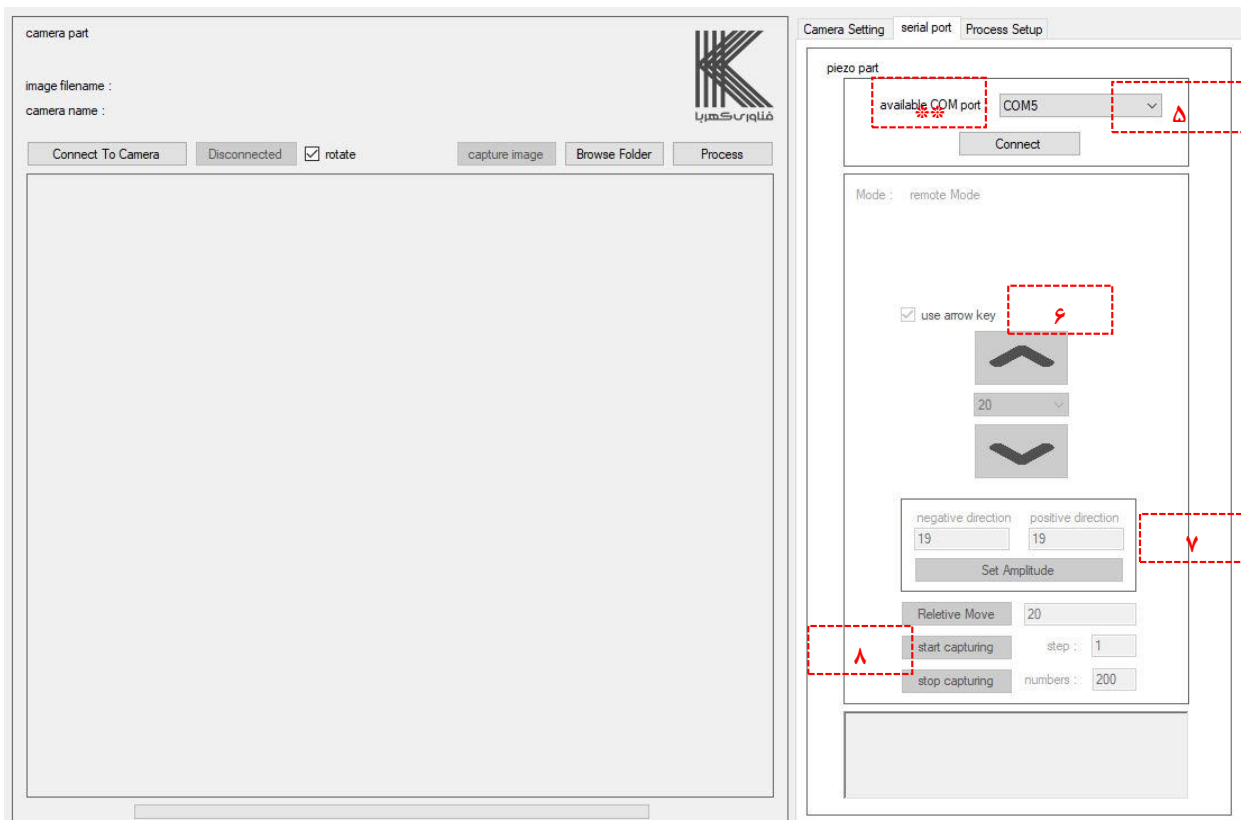
۵. available com port : در این قسمت port ورودی ای که به دستگاه وصل شده را نرم افزار نشان داده و با انتخاب آن می‌توان تنظیمات پیزو و فریزهای تشکیل شده را بدست آوریم.

۶. user arrow key : این بخش گام پیزو را بین اعداد معرفی شده انتخاب می‌کنیم.

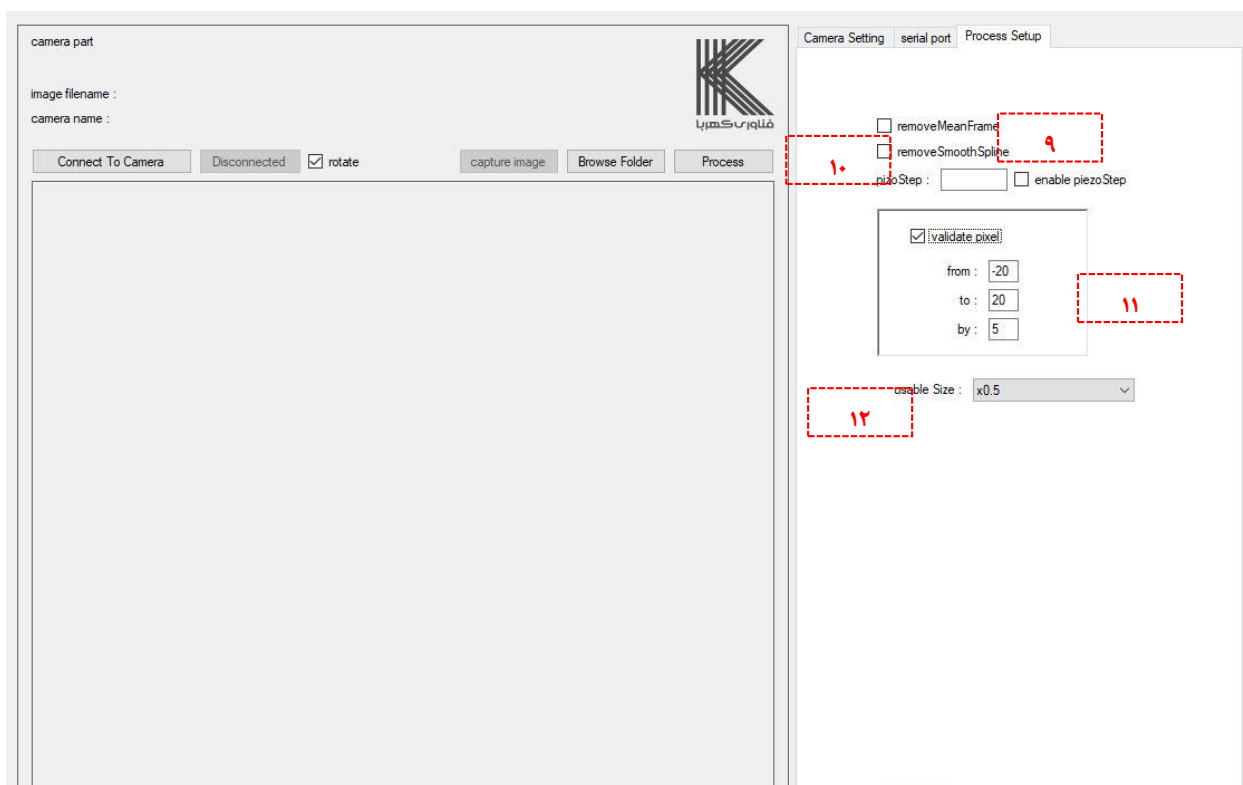
در قسمت‌های ۷ و ۸ می‌توان به صورت دستی شدت و گام پیزو را انتخاب کرد ، در بخش number (۸) ، تعداد عکس‌های گرفته شده و در step (۸) گام پیزو را مشخص می‌نماییم که تشخیص این پارامترها با دیدن فریزهای تشکیل شده روی نمونه متوجه خواهیم شد در چه مرتبه ای می‌باشند.

با تغییر شدت و گام پیزو می‌توان فریزهای تاریک و روشن کمتر از ۵ گام باشد و این کار را می‌توان با استفاده از pre-Render انجام داد .

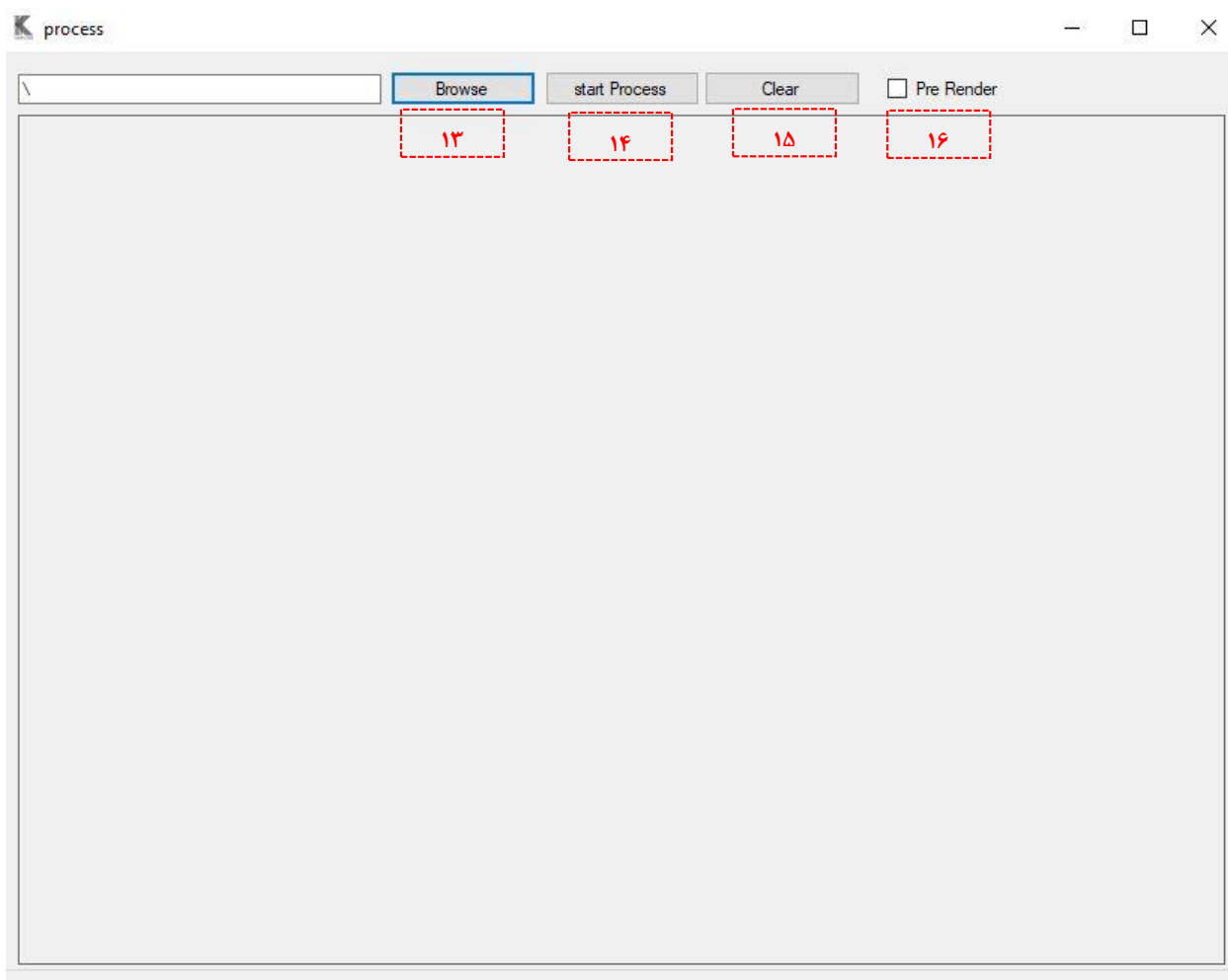
در آخر روی browse کلیک کرده و آدرس برای ذخیره کردن داده‌ها را می‌دهیم و روی start capturing زده تا دستگاه شروع به کار کند.



۹. remove Mean frame : زمانی استفاده خواهد شد که نمونه دارای شیب قابل ملاحظه ای باشد.
۱۰. remove smooth spline : موقعی مورد استفاده می‌شود که تغییرات نور و روشنایی در نمونه باشد.
۱۱. validate pixel : این امکان رو به ما می‌دهد که داده فیلترشده داشته باشیم و می‌توانیم بازه و گام عکس را تغییر داد .
۱۲. usable size : می‌توانیم با تعیین گزینه های مورد نظر ،تعداد پیکسل های مورد تحلیل و آنالیز را تغییر داد .

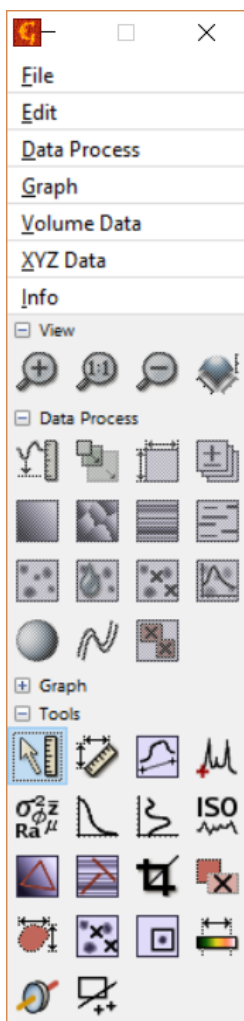


۱۳. عکسی از فایل‌های ذخیره شده است را انتخاب می‌کنیم.
۱۴. star process: با انتخاب قسمتی از عکس، شروع به تحلیل و پردازش تصویر می‌کند.
۱۵. clear: باعث می‌شود تمام پنجره عکس تحلیل و آنالیز شود.
۱۶. pre Render: با این گزینه می‌توان گام پیرو را بدست آورد.



دستگاه رویه‌نگار اپتیکی سطحی

پس از دریافت داده‌ها این اطلاعات توسط نرم‌افزار gwyddion نمایش داده می‌شوند که در این نرم‌افزار با توجه به نیاز می‌توان به بررسی زبری، ارتفاع پوشش، شکل جسم و ... پرداخت. شکل زیر فرم اصلی این نرم‌افزار را نشان می‌دهد.



برای مثال نمونه ۴۸۵ آنگسترومی شرکت VLSI Standards است که توسط دستگاه MOA-ZA اندازه‌گیری شده است.



تصویر زیر نمایی سه بعدی از نمونه مذکور را ارائه می‌دهد. همان طور که مشاهده می‌کنید پروفایل سطح نمونه به وضوح قابل تشخیص است.

